

# Robot 364



## El robot de hidrodemolición más versátil del mercado



El robot CONJET 364 es el equipo de hidrodemolición más versátil que existe en el mercado. Permite una extracción del hormigón a alta velocidad, de forma selectiva y sin vibraciones.

El robot está formado por un sistema de ruedas, las delanteras motrices y las traseras direccionales, sobre el que va colocado el cuerpo del robot. El panel de control está situado de manera independiente y se puede combinar con un control remoto inalámbrico.

Este modelo tiene dos grandes ventajas diferenciales: su brazo multifunción y el sistema electrónico de control de trabajo.

El sistema de brazo multifunción consta de dos partes: el brazo extensible que gira sobre sí mismo en variedad de posiciones y el brazo de posicionamiento, que sostiene la cuna con la lanza y la carcasa protectora.

Gracias a esta gran versatilidad de posiciones puede trabajar en vertical y horizontal a diferentes alturas, incluso bajo el tablero de un puente, mientras el robot permanece encima del tablero superior.

El sistema electrónico controla todos los ciclos de extracción del hormigón a través de un ordenador, en el que vienen precargados 9 programas y se pueden almacenar 11 programas propios.

Este sistema controla permanentemente el hormigón que se extrae, monitoriza la velocidad, caudal y flujo, ofreciendo información precisa que ayuda a optimizar el rendimiento del robot.

Desde el robot se controla el funcionamiento del grupo de potencia, y los sistemas de emergencia de ambos equipos están conectados. Además, el robot dispone de un botón de reactivación para situaciones de emergencia.

- Es el robot más versátil de CONJET, gracias a su gran brazo multifuncional. Puede trabajar en todo tipo de posiciones y alturas.
- Único en su clase, la cuna se posiciona con precisión a cualquier altura, incluso bajo tableros de puentes.
- Dispone de un completo panel de control para manejar todas sus funciones. Como opción, se le puede instalar un control remoto inalámbrico.



**Conjet**

[www.conjet.es](http://www.conjet.es)

# Robot 364

- Alimentado eléctricamente mediante conexión trifásica de 32 A.
- No produce ningún tipo de gases, por lo que puede trabajar en entornos cerrados sin riego para los operarios.
- Todo el proceso de hidrodemolición está gestionado por un PLC con sistema de control permanente, que monitoriza, regula y facilita información sobre todo el trabajo.
- Dispone de 9 programas precargados y el operario puede configurar hasta 11 programas propios.
- En una sola pasada de la lanza es capaz de retirar hormigón en dos profundidades diferentes.
- Sus ruedas son regulables en posición y altura para mejorar la estabilidad y el alcance el brazo.
- Las ruedas delanteras son motrices y las traseras direccionales.
- Como opción, se puede suministrar con un cabezal rotativo o un sistema de doble lanza.

## Datos técnicos

Largo:	3400 mm
Alto:	1800 mm
Ancho, con ruedas:	1770-2500 mm
Ancho de trabajo:	2000 mm
Alto de trabajo STD:	3500 mm
Alto de trabajo MPA:	6000 mm
Fuerza de reacción máx. STD:	3000 N
Fuerza de reacción máx. MPA:	2000 N
Caudal recomendado:	300 l/min
Presión recomendada:	1200 bar
Peso 364 STD:	2000 kg
Peso 364 MPA:	2400 kg



Trabajando con el brazo recogido

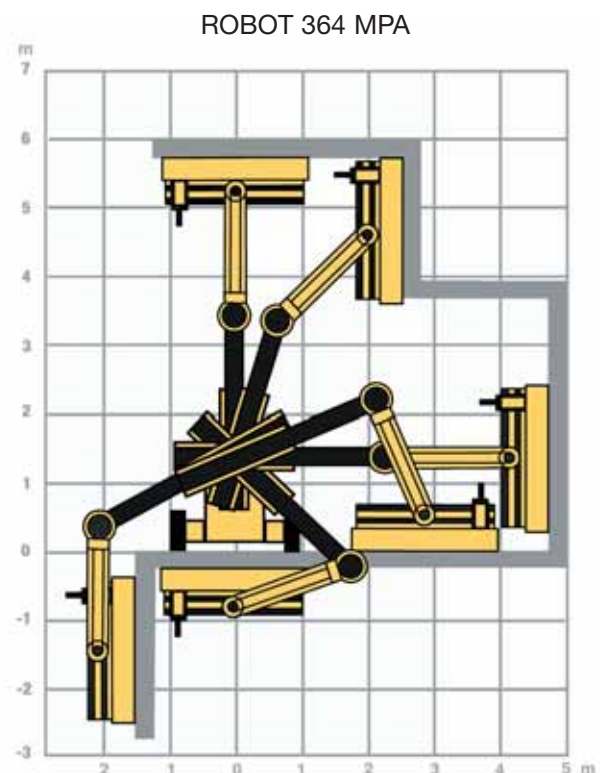
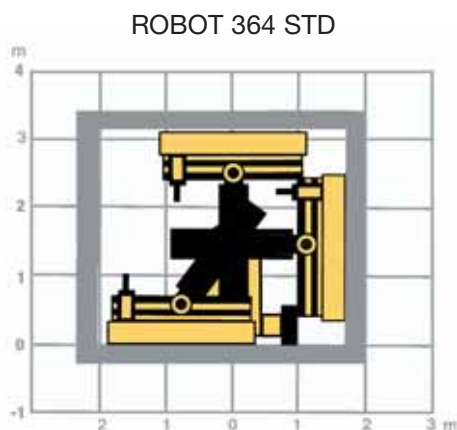


Panel de control y control remoto inalámbrico



Trabajando con el brazo en vertical

## Diagramas de trabajo



# Robot 364

**Aplicaciones**



Hidrodemolición en tableros de puentes



Reparación de diques

**Conjet**

[www.conjet.es](http://www.conjet.es)



Extracción de hormigón en superficies irregulares



Eliminación de hormigón en una turbina